



四舵轮全向双激光轮式 人形机器人底盘 (H6-mini)

VMR-FH6120X-AD220



产品优势

Product Advantages

全向移动：采用四轮四转全向轮式设计，支持零转弯半径，具备横向、斜向、圆弧形等全向行走能力，最大移动速度可达1.5m/s；

便捷部署：采用3D激光SLAM自主定位导航技术，无需标识物，无需改造现场，定位导航精度可达 $\pm 10\text{mm}$ ；

自研核心：搭载自主研发的主控制器单元及业务模块，集成化程度高，运行稳定可靠；

安全防护：采用自研3D视觉避障相机及技术，智能化检测低矮、悬空障碍物，行驶更安全；

自研核心：采用自主研发的主控及业务模块，集成化程度高，稳定性强；

高续航：采用48V/40Ah磷酸铁锂电池，低功耗电机控制方案，可实现最长15h的续航时间（空载）；

接口预留可拓展：支持定制化满足人形机器人本体的机械固定、线缆对接及软件协议适配需求；

提效增产：支持定时定点、低电返航等多种主动充电方式，支持点到点最佳路径规划及自由导航；



应用行业

Application Industry

支持折叠式/升降式人形机器人本体搭载，为轮式人形机器人提供定位、导航、避障等核心移动能力，覆盖商业场景办公引导、展厅巡讲，工业场景

料箱搬运、堆垛码垛、家庭场景物品转运、日常陪护等应用；



扫一扫，了解更多

Tel: 86-400-800-6709

www.vmrrobotics.com

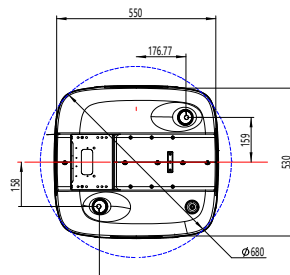
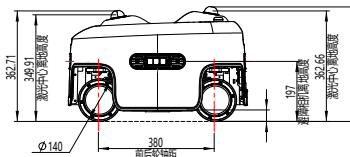
杭州市余杭区文一西路1818-2号中国人工智能小镇7-802（营销中心）

贵州省贵阳市贵安新区湖潮乡贵安光谷智算产业园c1栋（研发制造中心）

Version: V1.0.1_20250901



Product Three Views



Technical Parameters

产品型号		VMR-FH6120X-AD220
基本参数	本体构型	轮式底盘
	产品尺寸	550mm×530mm×375mm（长×宽×高）
	安装面高度	193mm
	旋转直径	Φ680mm
	自重	≤100kg
	额定载重	150kg
安全防护	防护措施	三级防撞：减速、缓停、急刹
	激光避障	支持
	激光数量	2个
	视觉避障	支持
	相机数量	4个
	触边停障	不支持
	急停按钮	支持
运动性能	驱动方式	四轮四转全向轮式
	行走方式	全向行走
	导航方式	3D激光SLAM
	行走速度	1~1.5m/s
	导航精度	±10mm
	停止角精度	±1°
	续航能力	电池类型
电池规格		DC48V/40Ah（快拆）
续航时间		15h（空载不含上装）
充电方式		自主充电、手动充电、快速换电
充电时间		≤2.5h
电池寿命		1500次循环
对外接口	网口	RJ45×1（公头）
	电源	两路：DC48V/25A*1（底盘可控） DC48V/10A*1（底盘不控）
		I/O
应用环境	场景	室内
	环境温度	0~40℃
	环境湿度	10~90%RH 无凝露
	路面坡度	≤20°（空载） ≤10°（满载）
		越障高度
	过沟宽度	≤50 mm
	空气环境	无粉尘、易燃易爆或腐蚀性气体
	网络通信	WiFi/IEEE 802.11 a/b/g/n/ac